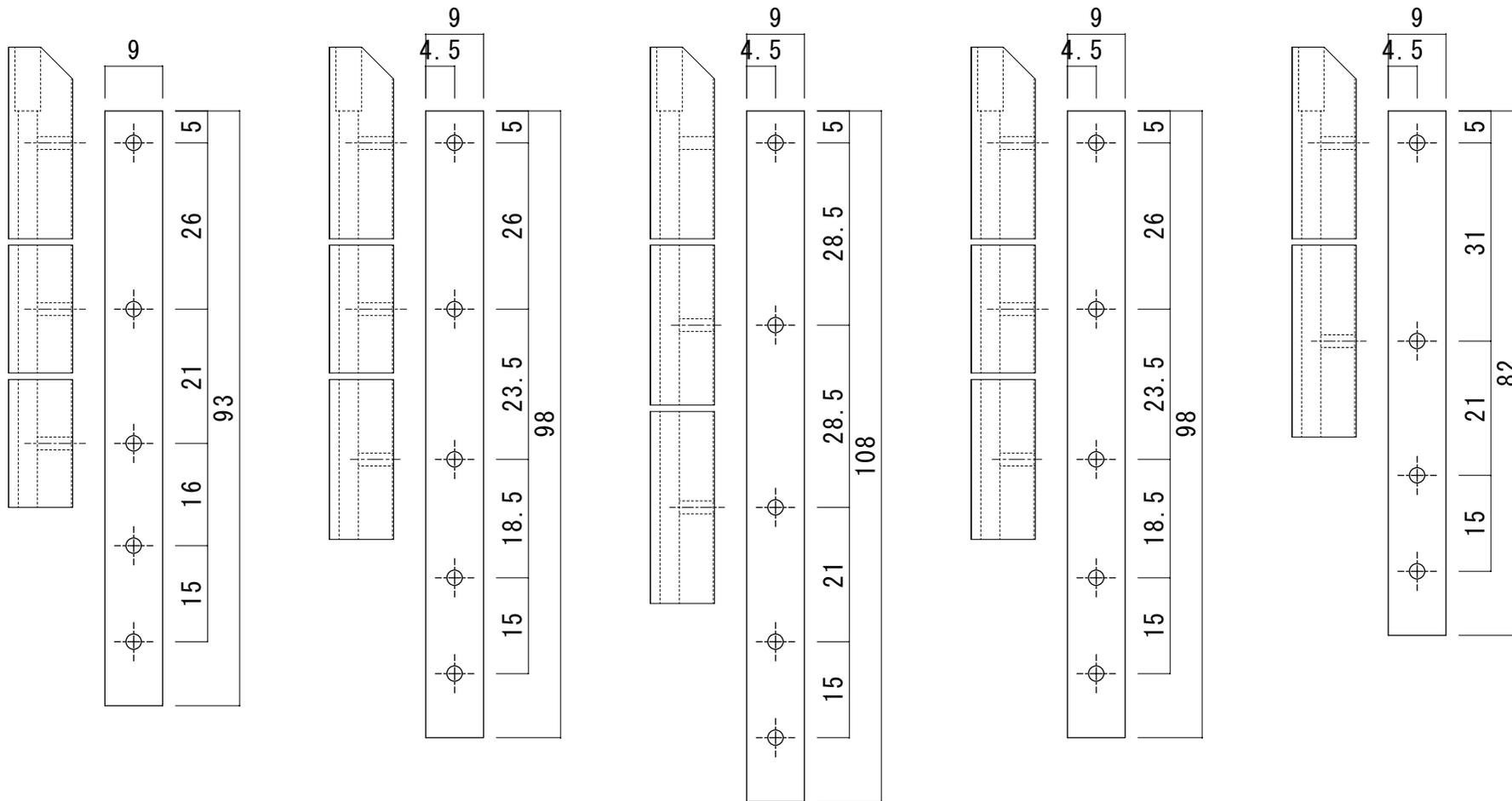


A 4個

B 4個
指パーツ

C 3個

D 2個



第五指

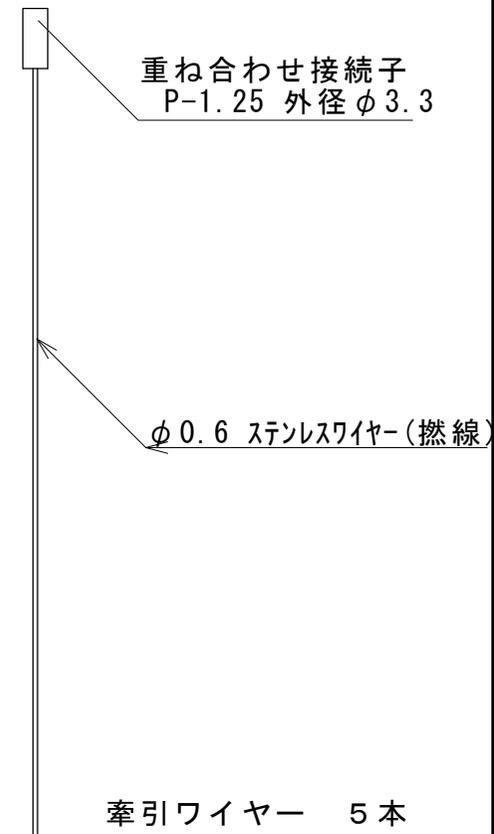
第四指

第三指

第二指

第一指

指パーツの配列とバネ材



牽引ワイヤー 5本

品名	ロボットハンド 5号機 指パーツ		
	部門	尺度	2009年 9月 3日
図番	1/1	生理研	機器研究試作室